

# حركة دوران جسم صلب حول محور ثابت

## I - الأقصول الزاوي - السرعة الزاوية ( تذكير )

يكون جسم صلب ، غير قابل للتشوه ، في حركة دوران حول محور ثابت ( $\Delta$ ) إذا كانت جميع نقاطه في حركة دائيرية ممركزة على هذا المحور باستثناء النقطة المنتسبة للمحور ( $\Delta$ ) .

نحدد موضع نقطة متحركة من الجسم ، في مرجع أرضي نعتبره غاليليا في لحظة

### 1 - الأقصول الزاوي

الأقصول الزاوي للنقطة المتحركة  $M$  من جسم صلب في حركة دوران حول محور ثابت ( $\Delta$ ) هو

$$\theta = (\overrightarrow{Ox}, \overrightarrow{OM}) \text{ بحيث :}$$

أن  $\overrightarrow{Ox}$  محورا مرجعيا (أصل الأطوار) والمسار الدائري للنقطة المتحركة موجها في منحي الحركة والذي نعتبره موجبا .

وحدة الأقصول الزاوي في النظام العالمي للوحدات هي الرadian . rad

خلال حركة دوران الجسم الصلب حول المحور ( $\Delta$ ) يتغير الأقصول الزاوي مع الزمن  $t$  أي أنه دالة زمنية  $\theta(t)$  .

### 2 - السرعة الزاوية $\dot{\theta}$

نعتبر أنه خلال حركة دوران الجسم الصلب حول

المحور ( $\Delta$ ) ، أنه في اللحظة  $t_i$  تحل النقطة  $M$  الموضع  $M_i$  .

نعتبر لحظتين جد متقاربتين  $t_{i+1}$  و  $t_{i-1}$  تؤطران اللحظة  $t_i$  ، في هذه الحالة تساوي السرعة الزاوية

للنقطة  $M$  في اللحظة  $t_i$  السرعة المتوسطة للنقطة  $M$  بين اللحظتين  $t_{i+1}$  و  $t_{i-1}$  وهي :

$$\dot{\theta} = \frac{\theta(t_{i+1}) - \theta(t_{i-1})}{t_{i+1} - t_{i-1}}$$

$\theta(t_{i+1})$  الأقصول الزاوي للنقطة  $M$  في اللحظة

$\theta(t_{i-1})$  الأقصول الزاوي للنقطة  $M$  في اللحظة

$$\Delta\theta = \theta(t_{i+1}) - \theta(t_{i-1}) \quad \Delta t = t_{i+1} - t_{i-1}$$

إذا كانت  $t_{i+1}$  و  $t_{i-1}$  جد متقاربتين ، فإن  $\Delta t$  تتناهى

نحو الصفر وبالتالي ستكون عندنا :

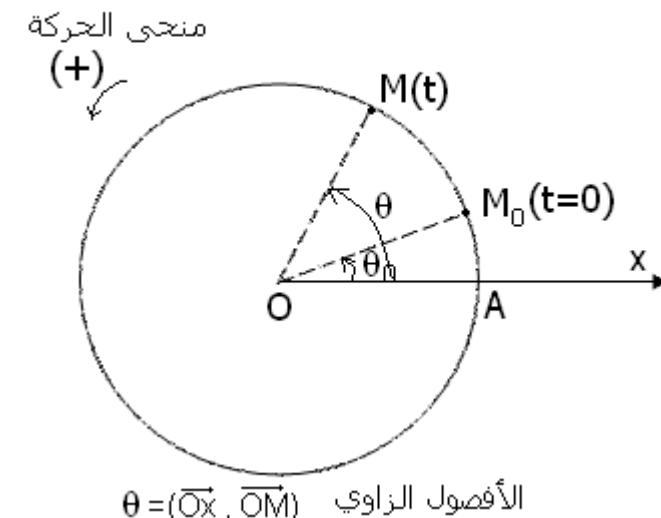
$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left( \frac{\Delta\theta}{\Delta t} \right) = \frac{d\theta}{dt}$$

$\frac{d\theta}{dt}$  المشتقة الأولى بالنسبة للزمن للأقصول الزاوي

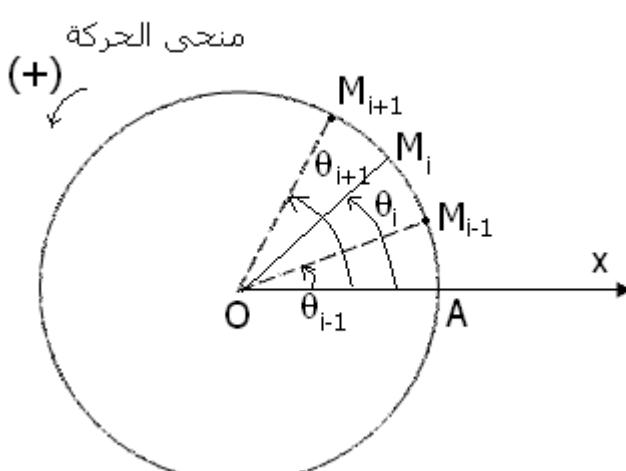
في اللحظة  $t_1$  .

وحدة السرعة الزاوية في النظام العالمي للوحدات

$$\text{rad / s}$$



$$\theta = (\overrightarrow{Ox}, \overrightarrow{OM})$$



$$s(t) = r \cdot \theta(t) \quad \text{في كل لحظة بالعلاقة التالية :}$$

ومنه نستنتج العلاقة بين السرعة الخطية للنقطة M (السرعة الزاوية) والسرعة الزاوية  $v(t) = \dot{s}(t)$

$$v(t) = r\dot{\theta}(t) : \dot{\theta}(t)$$

### 3 \_ التسارع الزاوي $\ddot{\theta}(t)$

#### A - تعريف

لتكن  $(\dot{\theta}_i(t_i))$  السرعة الزاوية لنقطة M من جسم صلب في حركة دوران حول محور ثابت في لحظة  $t_i$

بحيث مؤطرة بلحظتين جد متقاربتين  $t_{i+1}$  و  $t_{i-1}$  بحيث أن  $(\dot{\theta}_{i+1}(t_{i+1}), \dot{\theta}_{i-1}(t_{i-1}))$  السرعة الزاوية لنقطة M في

اللحظة  $t_{i+1}$  و  $t_{i-1}$  السرعة الزاوية لنقطة M في اللحظة  $t_{i-1}$

عندما تناهى  $\frac{\dot{\theta}(t_{i+1}) - \dot{\theta}(t_{i-1})}{t_{i+1} - t_{i-1}} = \frac{\Delta \dot{\theta}}{\Delta t}$  نحو الصفر يتناهى خارج القسمة إلى المشتقة

بالنسبة للزمن للسرعة الزاوية أي أن :

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\dot{\theta}(t_{i+1}) - \dot{\theta}(t_{i-1})}{t_{i+1} - t_{i-1}} = \frac{d\dot{\theta}}{dt} = \ddot{\theta}(t_i)$$

وحدة التسارع الزاوي في النظام العالمي للوحدات هي  $\text{rad/s}^2$

#### تمرين تطبيقي :

1 - السرعة الزاوية لنقطة متحركة M من جسم صلب في دوران حول محور ثابت هي  $\dot{\theta} = 10 \text{ rad/s}$ .

أ - أحسب التسارع الزاوي  $\ddot{\theta}$  لهذه النقطة.

ب - ما طبيعة حركة النقطة M ؟

ج - أكتب تعبير الأقصول الزاوي  $\theta$  بدلالة الزمن t علماً أن الأقصول الزاوي عند أصل التواريخ هو  $\theta_0 = 2 \text{ rad}$ .

2 - تعبير الأقصول الزاوي لنقطة N من جسم صلب في دوران حول محور ثابت هو :

$$\theta(t) = 10t^2 + 40t + 6 \quad (\text{rad})$$

أ - أوجد تعبير السرعة الزاوية بدلالة الزمن .

ب - أوجد تعبير التسارع الزاوي بدلالة الزمن .

ج - ما طبيعة حركة النقطة N ؟

#### ب - المركبات $a_T$ و $a_N$ في أساس فريني .

لدينا في أساس فريني :  $\vec{a} = a_T \vec{u} + a_N \vec{n}$  بحيث أن

$$a_n = \frac{v^2}{r} \quad \text{و} \quad a_T = \frac{dv}{dt}$$

s الأقصول المنحني للنقطة M في لحظة t و  $v = \frac{ds}{dt}$

السرعة الخطية للنقطة M في اللحظة t و r شعاع احناء المسار في اللحظة t .

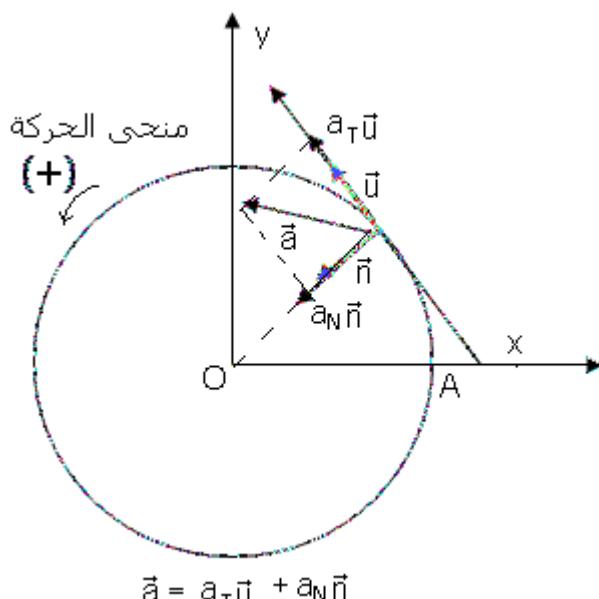
حسب تعريف الدوران لجسم صلب حول محور ثابت ،

فإن مسار كل نقطة متحركة من الجسم دائرياً ممكراً على محور الدوران وبالتالي يكون اتجاه المتوجه

الواحدية  $\vec{n}$  نحو النقطة O مركز الدائرة ويكون شعاع

الاحناء مساوياً لشعاع الدائرة r .

نعلم أن  $s = r \cdot \theta$  وأيضاً  $\dot{s} = r \cdot \dot{\theta}$  ومنه فإن



$$a_T = \frac{dv}{dt} = r \cdot \frac{d\theta}{dt} = r \cdot \dot{\theta}$$

$$a_N = \frac{(r\dot{\theta})^2}{r} = r(\dot{\theta})^2$$

ولدينا كذلك  $r = \rho$  أي أن

## II - العلاقة الأساسية للتحريك في حالة دوران جسم حول محور ثابت .

تخص هذه العلاقة كل جسم صلب خاضع لتأثيرات ميكانيكية في دوران حول محور ثابت

### 1 - نص العلاقة

في معلم مرنبي بجسم مرجعي أرضي ، بالنسبة لمحور ثابت  $(\Delta)$  يساوي مجموع عزوم القوى المطبقة على جسم صلب في

دوران حول محور ثابت  $(\Delta)$  في كل لحظة ، جداء عزم القصور  $J_{\Delta}$

والتسارع الزاوي  $\ddot{\theta}$  للجسم في اللحظة المعينة :

$$\sum M_{\Delta}(\vec{F}_i) = J_{\Delta} \cdot \ddot{\theta}$$

$\sum M_{\Delta}(\vec{F}_i)$  مجموع العزوم بالنسبة للمحور  $\Delta$  للقوى المطبقة

على الجسم الصلب (N.m)

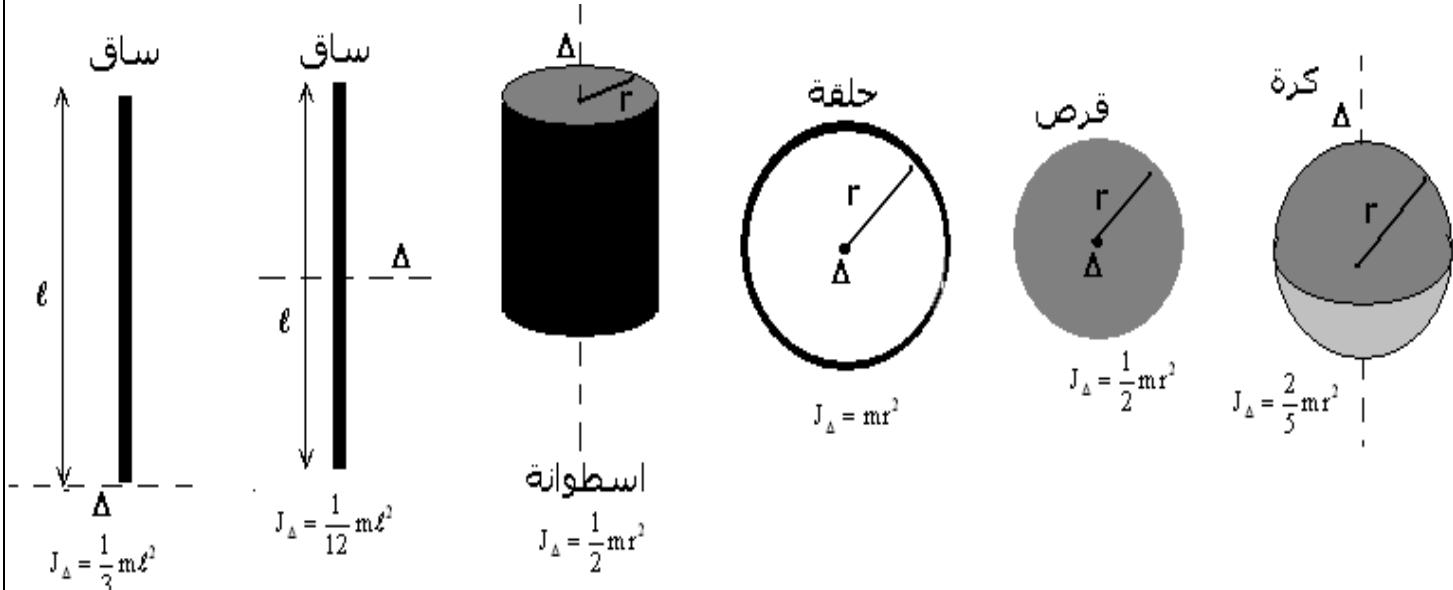
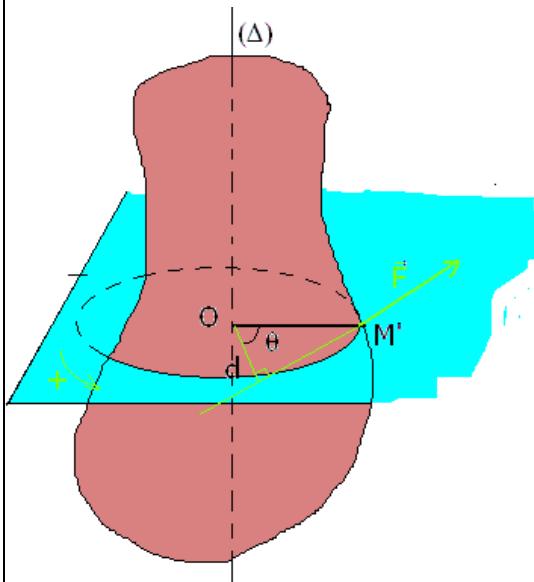
$J_{\Delta}$  عزم قصور الجسم الصلب بالنسبة للمحور  $(\Delta)$  نعبر عنه ب

$\text{kg} \cdot \text{m}^2$

$\ddot{\theta}$  التسارع الزاوي نعبر عنه ب  $\text{rad} / \text{s}^2$

### 2 - تعابير عزم القصور لأجسام متجلسة ذات أشكال هندسية بسيطة .

عزم قصور  $J_{\Delta}$  لجسم صلب يميز حركة دوران الجسم حول المحور  $(\Delta)$

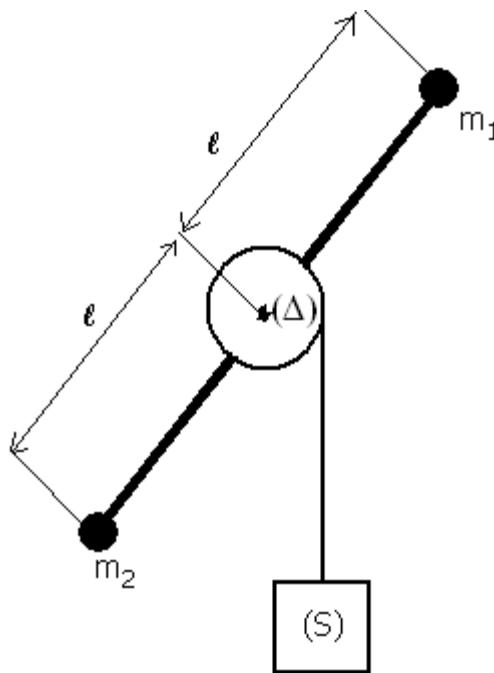


حالات خاصتان :

إذا كان التسارع الزاوي منعدما  $\ddot{\theta} = 0$  فإن حركة الجسم الصلب حول المحور  $\Delta$  حركة دورية منتظامه .

إذا كان التسارع الزاوي ثابتًا تكون حركة الجسم الصلب حول المحور  $\Delta$  حركة دورية متغيرة بانتظام .

**III - تطبيق :** حركة مجموعة ميكانيكية في حالة إزاحة دوران حول محور ثابت .  
نعتبر أسطوانة متجانسة شعاعها  $r = 10\text{cm}$  وكتلتها  $m = 1\text{kg}$  يمكنها الدوران حول محور ثابت ( $\Delta$ ) حيث يمر بمركزها ساق  $T$  ثبت في طرفيه جسمين نقطيين كتلتهما



$m_1 = m_2 = 0,5\text{kg}$  ، يوجد مركز قصورهما على نفس المسافة  $\ell = 50\text{cm}$  من المحور ( $\Delta$ ) . تحمل الأسطوانة جسما (S) كتلته  $m' = 10\text{kg}$  ، بواسطة حبل ملفوف حولها تعتبره غير قابل الامتداد وكتلته مهملة . نترك المجموعة بدون سرعة بدئية ، علما أن الاحتakan مهملة وكذلك كتلة الساق .

- أوجد التسارع  $a$  للجسم (S) وتوتر الحبل أثناء الحركة
- عين السرعة الزاوية للأسطوانة عندما يقطع الجسم مسافة  $g = 10\text{m/s}^2$  . نعطي  $h = 5\text{m}$

تمرين 3  
ندير قرصا متجانسا ، كتلته  $m = 10\text{kg}$  وشعاعه  $r = 10\text{cm}$  حول محوره إلى أن تصير سرعة دورانه 400 دورة في الدقيقة ، تم نتركه للاحظ أن القرص يتوقف عن الدوران بعد ثلات دقائق تحت تأثير الاحتakan الذي نقرن به مزدوجة ، نعتبر عزمها ثابتا .

- أحسب التسارع الزاوي للقرص .
- استنتاج عزم المزدوجة الـ

الجواب :

$$\omega_0 = \frac{2\pi \times 400}{60} = 41,8\text{rad/s}$$

نقوم بدراسة حركة القرص انطلاقا من حصوله على السرعة الزاوية إلى أن يتوقف أي أن سرعته الزاوية منعدمة . حركة القرص في هذه المرحلة حركة دائيرية متغيرة بانتظام ، يمكن أن نبين ذلك بتطبيق العلاقة الأساسية للتحريك :

$$\sum M_{\Delta}(\vec{F}) = J_{\Delta} \cdot \ddot{\theta} \Rightarrow M_c = J_{\Delta} \cdot \ddot{\theta} \Rightarrow \ddot{\theta} = \frac{M_c}{J_{\Delta}} = \text{cte}$$

أي أن المعادلة الزمنية لهذه الحركة هي :  $\theta(t) = \frac{1}{2} \ddot{\theta} t^2 + \omega_0 t$  ومعادلة السرعة كذلك هي :

$$\dot{\theta}(t) = \ddot{\theta} t + \omega_0$$

عند انعدام السرعة الزاوية لدينا :  $\ddot{\theta} t + \omega_0 = 0 \Rightarrow \ddot{\theta} = -\frac{\omega_0}{t}$

$$\ddot{\theta} = -\frac{\omega_0}{t} = -\frac{41,8}{3 \times 60} = -0,23\text{rad/s}^2$$

تطبيق عددي :

حساب عزم المزدوجة المقاومة :

$$M_c = -0,0115\text{N.m} \quad \text{حيث أن } J_{\Delta} = \frac{1}{2} mr^2 = 0,05\text{kg.m}^2$$

حساب عدد الدورات المنجزة قبل لأن يتوقف :

$$\theta = -0,23(180)^2 + 41,8(180) = 72\text{rad} \quad \theta = -0,23t^2 + 41,8t$$

$$\theta = 2\pi n \Rightarrow n = \frac{\theta}{2\pi} = 11,5$$