

الأستاذ أيوب مرضي

مادة الـ فـ يـ زـ يـاء

مستوى الثاني بكالوريا علوم تجريبية - علوم رياضية

الجزء الرابع: الميكانيك
مدة الإنجاز (درس+تمارين): 3 س + 2 س

شعبة: العلوم الفيزيائية - العلوم الرياضية

السقوط الرأسي لجسم صلب

Le chute verticale d'un solide**الدرس الحادي عشر**

I. السقوط الرأسي الحر Chute libre

1. تعريف:

السقوط الحر لجسم صلب هو حركة مركز قصوره في مرجع أرضي عندما يخضع لوزنه فقط. ونحصل عليه تجريبيا إذا تم في الفراغ أو في الهواء بالشروط التالية:

- ◆ **شكل الجسم انسابي:** أي أن \vec{f} مهملة أمام \vec{P} .
- ◆ **الكتلة الحجمية للجسم كبيرة مقارنة مع الكتلة الحجمية للهواء:** أي أن \vec{F}_A مهملة أمام \vec{P} .
- ◆ **ارتفاعات السقوط صغيرة:** تكون من رتبة المتر.

2. دراسة السقوط الحر الرأسي:

ندرس السقوط الرأسي الحر لجسم صلب (S) كتلته m ، في معلم الفضاء $R(O; \vec{k})$ مرتبط بالأرض و الذي نعتبره غاليلي.

المجموعة المدروسة {الجسم (S)}. جرد القوى: \vec{P} الوزن.

و حسب القانون الثاني لنيوتون لدينا: $(1) \vec{a}_G = \vec{g}$ أي $m\vec{g} = m\vec{a}_G$ و منه $\vec{P} = m\vec{a}_G$

بإسقاط العلاقة (1) على معلم الفضاء $R(O; \vec{k})$ نجد تسارع الجسم (S):

$$\frac{dV_z}{dt} = +g$$

عن طريق التكامل لـ a_G نحصل على المعادلة الزمنية لسرعة الجسم (S)، بحيث:

حيث V_{0z} إسقاط متوجه السرعة البدئية على المحور (Oz) و هي مقدار جبري.

و بالمثل عن طريق التكامل لـ $V_z(t)$ نحصل على المعادلة الزمنية لحركة الجسم (S)،

$$z(t) = +\frac{1}{2} \cdot g \cdot t^2 + V_{z0} \cdot t + z_0 \quad \text{حيث: } z_0 \text{ أنسوب الجسم (S) عند اللحظة } t=0.$$

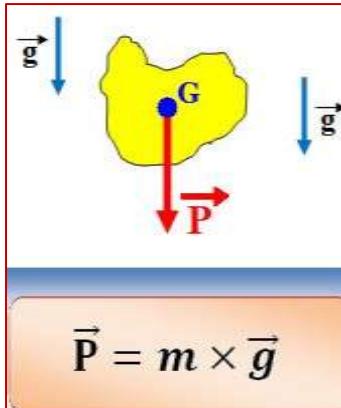
ملاحظة:

- أثناء السقوط الرأسي الحر لجسم صلب ، تكون $\vec{g} = \vec{a}_G$ أي أن متوجه التسارع لمركز قصور الجسم لا تتعلق بالكتلة m للجسم الصلب. (تجربة أنبوب نيوتن)
- أثناء السقوط الرأسي الحر لجسم صلب في مجال الثقالة المنتظم ، يكون مركز قصوره في حركة مستقيمية متغيرة بانتظام لأن مسارها مستقيمي و تسارعها ثابت $a_G = +g = cte \neq 0$.

II. السقوط الرأسي لجسم صلب في مائع.

1. مجال الثقالة و وزن الجسم:

أ. تعريف:



$$\vec{P} = m \times \vec{g}$$

- ♦ متوجهة مجال الثقالة في مكان محدد هي خارج قسمة وزن الجسم \vec{P} الموجود في هذا المكان على الكتلة m لهذا الجسم بحيث: $\vec{g} = \frac{\vec{P}}{m}$.
- ♦ تتعلق شدة مجال الثقالة g بالارتفاع عن سطح الأرض وبخط العرض (المكان).
- ♦ إذن من العلاقة السابقة نستنتج أن أي جسم ذو كتلة في مكان محدد خاضع إلى قوة وزنه المعرفة بالعلاقة المتجهية التالية:

ب. مميزات قوة وزن الجسم:

حيث:

m : كتلة الجسم بـ (kg).

g : شدة مجال الثقالة بـ (N/kg).

ρ : الكتلة الحجمية للجسم الصلب بـ (kg/m³).

V : حجم الجسم بـ (m³)

من خلال العلاقة المتجهية السابقة نستنتج أن $L - \vec{P}$ نفس مميزات متوجهة مجال الثقالة \vec{g} بحيث:

نقطة التأثير: مركز ثقل الجسم الصلب.

خط التأثير: المستقيم الرأسي المار من مركز ثقل الجسم الصلب (الشاقولي).

المنحي: نحو الأسفل.

الشدة: تعرف بـ: $P = \rho \cdot V \cdot g$ أي $P = m \cdot g$.

2. دافعة أرخميدس:

أ. تعريف:

- ♦ دافعة أرخميدس هي مجموع قوى التماس الضاغطة المطبقة على سطح جسم مغمور كلياً أو جزئياً في مائع (سائل أو غاز) ونرمز لها بالرمز: \vec{F}_A .
- ♦ تتعلق شدتها بحجم الجزء المغمور من الجسم و طبيعة المائع و تساوي وزن المائع المزاح و تكتب كما هو جانبها:

ب. مميزات قوة وزن الجسم:

نقطة التأثير: مركز ثقل المائع المزاح = مركز ثقل الجزء المغمور.

خط التأثير: المستقيم الرأسي المار من نقطة التأثير.

المنحي: نحو الأعلى.

الشدة: تعرف بـ: $F_A = \rho_f \cdot V_f \cdot g$ أي $F_A = m_f \cdot g$.

حيث:

m_f : كتلة المائع المزاح بـ (kg).

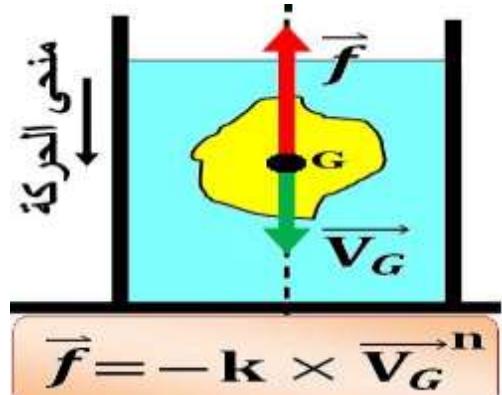
ρ_f : شدة مجال الثقالة بـ (N/kg).

g : الكتلة الحجمية للمائع بـ (kg/m³).

V_f : حجم المائع المزاح بـ (m³)

3. قوة الاحتكاك المائي:

أ. تعريف:



- ♦ كل جسم مغمور كلياً أو جزئياً في مائع يخضع إلى قوة موزعة يطبقها عليه هذا المائع، تسمى **قوة الاحتكاك المائي**، ويرمز لها بما يلي: \vec{f} .

- ♦ تعرف قوة الاحتكاك المائي بالعلاقة جانبية.

حيث:

k : ثابتة تتعلق بطبيعة المائع و شكل الجسم.

v_G : سرعة مركز قصور الجسم بـ (m/s)

n : عدد صحيح طبيعي.

ب. مميزات قوة وزن الجسم:

نقطة التأثير: مركز نقل الجسم الصلب.

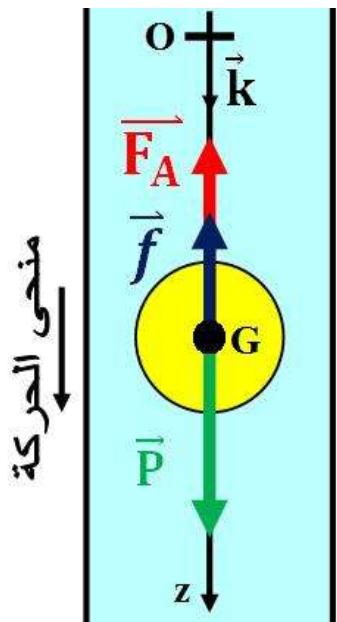
خط التأثير: اتجاه متوجه السرعة لمركز قصور الجسم الصلب.

المنحي: عكس منحى الحركة أي عكس منحى متوجهة السرعة لمركز القصور للجسم الصلب.

الشدة: تعرف بـ $f = k \cdot v_G^n$ تتعلق بشكل الجسم و أبعاده و حالة سطحه و طبيعة السائل و سرعة الجسم المتحرك.

ملاحظات:

- تكون $n=1$ إذا كانت السرعة صغيرة فتصبح $f=k \cdot v$ حيث تتعلق k بلزوجة المائع.
- تكون $n=2$ إذا كانت السرعة كبيرة فتصبح $f=k \cdot v^2$ حيث تتعلق k بالكتلة الحجمية للمائع.

I. الدراسة النظرية للسقوط الرأسى لجسم صلب في مائع.**1. المعادلة التقاضية للحركة:**

ندرس السقوط الرأسى الحر لجسم صلب (S) كتلته m ، في معلم الفضاء $\vec{R}(O; \vec{k})$ مرتبط بالأرض و الذي نعتبره غاليليا.

المجموعة المدروسة {الجسم (S)}.

جرد القوى: \vec{P} الوزن - \vec{f} قوة الاحتكاك المائع - \vec{F}_A دافعة أرخميدس

$$\vec{P} + \vec{F}_A + \vec{f} = m \vec{a}_G$$

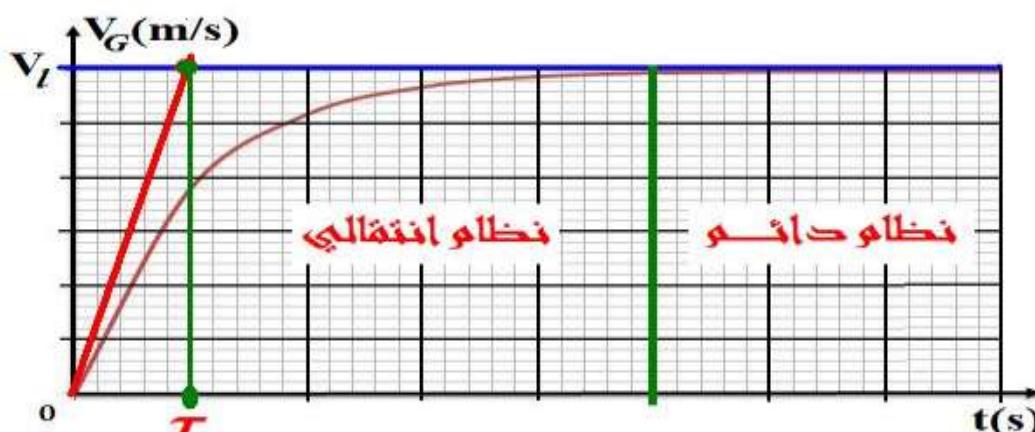
$$m \cdot \vec{g} - m_f \cdot \vec{g} - k \cdot v_G^n \cdot \vec{k} = m \vec{a}_G \quad \text{أي } \vec{m} \cdot \vec{g} - m_f \cdot \vec{g} - k \cdot v_G^n \cdot \vec{k} = m \vec{a}_G$$

$$m \cdot g - m_f \cdot g - k \cdot v_G^n = m \cdot a_G \quad \text{أي } m \cdot g - m_f \cdot g - k \cdot v_G^n = \frac{d v_G}{dt}$$

$$B = \frac{k}{m} \quad A = g \cdot (1 - \frac{m_f}{m}) \quad \text{و } g(1 - \frac{m_f}{m}) - \frac{k}{m} \cdot v_G^n = \frac{d v_G}{dt} \quad \text{و منه:}$$

وبالتالي نحصل على المعادلة التقاضية لحركة مركز قصور الجسم الصلب أثناء السقوط الرأسى في المائع:

$$\frac{d v_G}{dt} = A - B \cdot v_G^n$$

2. المقادير المميزة للحركة:

باستعمال برنامج يمكننا من تسجيل مواضع الجسم في مدد زمنية متساوية ، نحصل على مخطط السرعة جانبها الذي هو منحى السرعة بدلاة الزمن ($v_G = f(t)$) مع $v_0 = 0$.

أ. السرعة الحدية v_l (النظام الدائم):

من خلال المنحنى نلاحظ أن سرعة الجسم في المائع تتزايد إلى أن تصبح ثابتة، مما يجعلنا أن نتكلم عن النظام الدائم و الذي يتميز بسرعة حدية نرمز لا بالرمز v_l .

مبيانيا تساوي السرعة الحدية أرتوب نقطة تقاطع الخط المقارب للمنحنى ومحور الأراتيب. (أنظر الشكل)

$$v_{lim} = \left[\frac{g}{k} (m - m_f) \right]^{\frac{1}{n}}$$

نعلم أن : $v_l = cte$ أي أن $\frac{dv_l}{dt} = 0$
واعتمادا على المعادلة التفاضلية بحيث:
 $\frac{dv_l}{dt} = A - B \cdot v_l^n = 0$ و منه نجد:

ب. التسارع البديئي a_0 (النظام الانتقالى):

$$a_0 = A = g \cdot \left(1 - \frac{m_f}{m}\right)$$

عند اللحظة $t=0$ نحرر الجسم بدون سرعة بدئية أي $v_0 = 0$ أي أن $\vec{f} = \vec{0}$ و منه تصبح المعادلة التفاضلية كما يلى:
 $\frac{dv}{dt} = A - B \cdot v^n$ ومنه نجد أن:

مبيانيا تمثل a_0 المعامل الموجه للمماس للمنحنى ($v=f(t)$) عند اللحظة $t=0$.

ج. الزمن المميز للحركة τ :

$$a_0 = \frac{v_{lim}}{\tau}$$

الزمن المميز للحركة τ هو أقصى نقطة تقاطع المماس للمنحنى ($v=f(t)$) مع الخط المقارب للمنحنى $v = v_{lim}$.
حيث:

3. حل المعادلة التفاضلية باستعمال طريقة أولير EULER:**أ. تعريف:**

طريقة أولير هي طريقة رقمية تكرارية، يستوجب استعمالها معرفة سرعة مركز قصور الجسم في لحظة t و التي غالبا ما تكون هي السرعة البديئية v_0 عند اللحظة $t=0$.

ب. طريقة الاستعمال:

- معرفة السرعة البديئية v_0 عند اللحظة $t=0$.

- حساب a_0 انطلاقا من المعادلة التفاضلية: $a_0 = A - B \cdot v_0^n$.

- تحديد Δt خطوة الحساب حيث كلما كانت هذه الأخيرة صغيرة كلما كانت النتائج النظرية أقرب إلى النتائج التجريبية، و لتحقيق ذلك غالبا ما نأخذ: $\Delta t = \tau/10$.

- نحسب v_1 عند اللحظة $t_1 = t_0 + \Delta t$ بحيث أن $a_0 = \frac{v_1 - v_0}{\Delta t}$ أي أن $v_1 = a_0 \cdot \Delta t + v_0$.

- ثم نعيد العملية

بصفة عامة نستعمل العلاقات التاليتين:

$$a_i = A - B \cdot v_i^n$$

$$v_{i+1} = a_i \cdot \Delta t + v_i$$